



## SPECIFICATIONS TECHNIQUES

Type	Vérin en ligne compact
Moteur	24 Volts CC ou 12 Volts CC
Force maximum	-Poussée = 1 500 N -Traction = 1 500N
Charge statique maximale	1 800N
Vitesse	-maximum 17.4 mm/sec. à vide -maximum 5 mm/sec. à pleine charge
Course	Standard 50 ~ 400mm ou sur-mesure
Rapport de réduction	19 :1 (600 N) / 27 :1 (1 000 N) / 43 :1 (1 500 N)
Fin de course	Butée mécanique (sans interrupteurs de fin de course)
Longueur du câble d'alimentation	1000 mm (droit)
Indice de protection étanchéité	IP66 / IP69K (Option Acier inoxydable)
Température d'utilisation	-20° à +70°
Facteur de marche	10% (2 mn opération / 18 mn de pause)
Certifications	Normes CE / Directive MDD 93/42/EEC

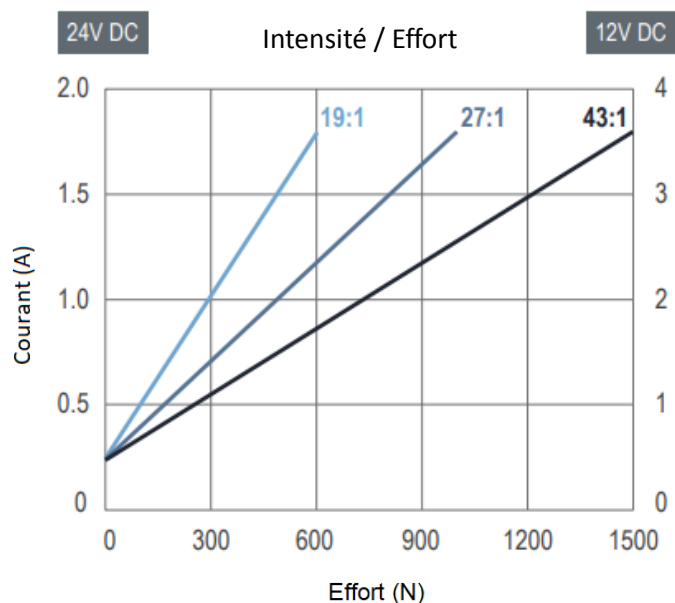
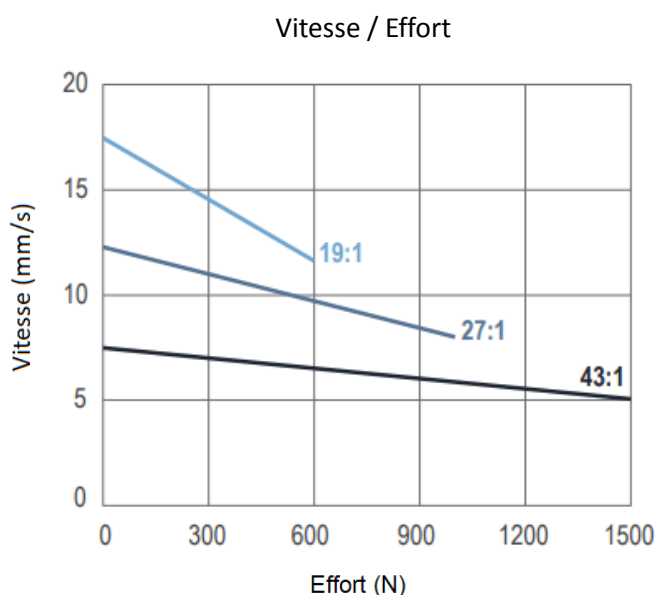
### Options :

Matière	Acier inoxydable SUS304 (protection anti-corrosion)
Retour de position	2 capteurs effet Hall
Fixation	Platine MB22
Longueur du câble d'alimentation	1500 mm (droit)

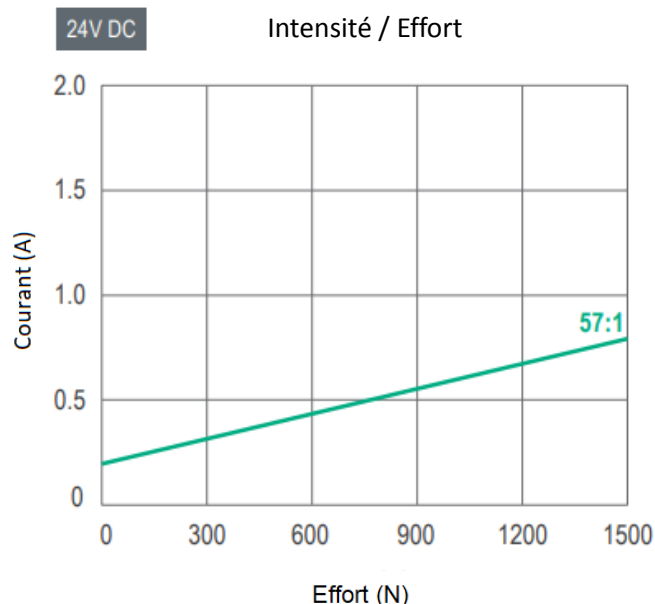
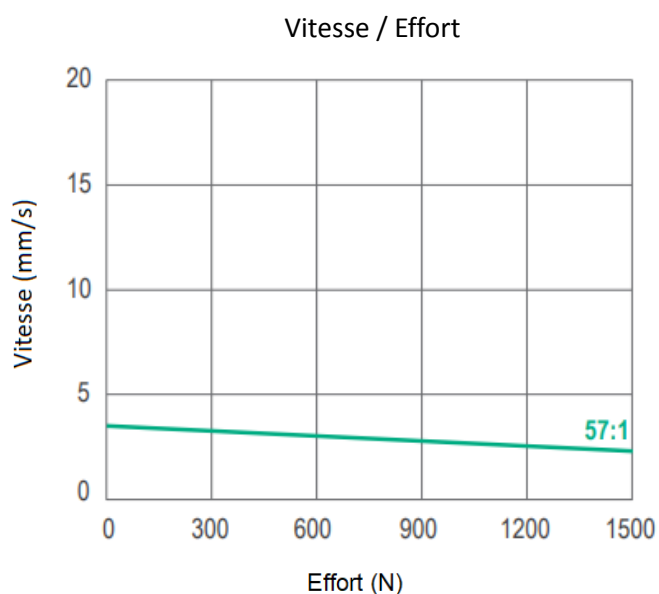
## PERFORMANCES

Modèle	Rapport de réduction	Poussée / Traction Max. (N)	**Vitesse standard (mm/s)		**Intensité standard (A)			
			A vide	A pleine charge	A vide		A pleine charge	
					12V	24V	12V	24V
V12-XX19-M2-XXX.XXX-XXXXXX	19:1	600	17.4	11.7	0.5	0.25	3.6	1.8
V12-XX27-M2-XXX.XXX-XXXXXX	27:1	1 000	12.3	8.0	0.5	0.25	3.6	1.8
V12-XX43-M2-XXX.XXX-XXXXXX	43:1	1 500	7.5	5.0	0.5	0.25	3.6	1.8
*V12-2457-K2-XXX.XXX-XXXXXX	57:1	1 500	3.5	2.3	N/A	0.2	N/A	0.8

### Moteur type M2



### Moteur type K2



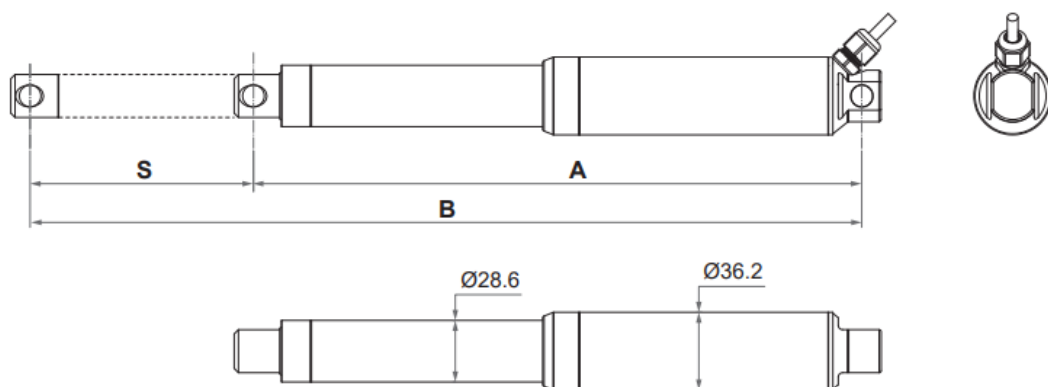
#### Remarque:

\* le moteur type K2 est utilisé pour des applications exigeant un bruit réduit et une vitesse moindre (disponible uniquement en 24 VCC).

\*\* Les valeurs de la vitesse et du courant standards correspondent à des valeurs moyennes reportées sur les courbes de performances.

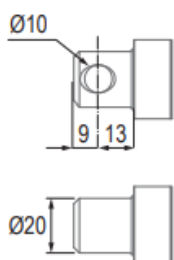
# DIMENSIONS

Unité : mm

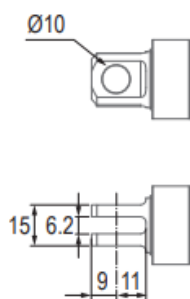


## Fixation avant

1 Acier inoxydable solide

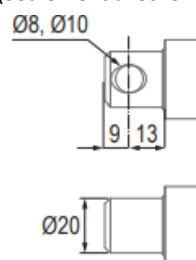


2 Tube en acier inoxydable



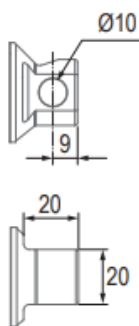
3 Tube en aluminium

(Seulement avec le modèle en revêtement noir)

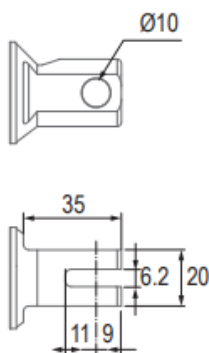


## Fixation arrière

1 Acier inoxydable solide

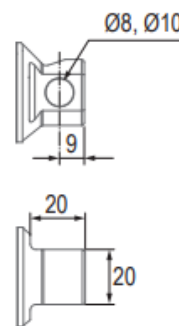


2 Tube en acier inoxydable



3 Tube en aluminium

(Seulement avec le modèle en revêtement noir)



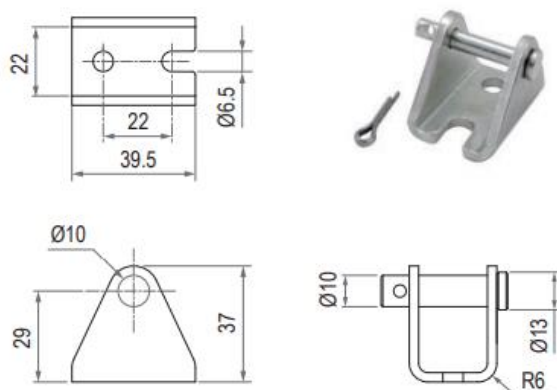
## Dimensions d'installation

Entraxe fermé (A)

Code de fixation avant	Code de fixation arrière	Course (S)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
1	1	233	283	333	383	433	483	533	583
1	2	248	298	348	398	448	498	548	598
2	1	237	287	33	387	437	487	537	587
2	2	252	302	352	402	452	502	552	602
3	3	233	283	333	383	433	483	533	583

(tolerance: ±3mm)

## Support de fixation MB22



## TYPE DE CONNECTEUR

### Position des fils

-sans capteurs de retour de position

ALIMENTATION	
ROUGE	NOIR
M+	M-

#### Note :

1. Connecter ROUGE (M+) à "+" et NOIR (M-) du boîtier de commande

-avec 2 capteurs effet Hall

ALIMENTATION		SIGNAL			
ROUGE	NOIR	BLANC	JAUNE	BLEU	VERT
M+	M-	GND	VCC	DATA1	DATA2

#### Note :

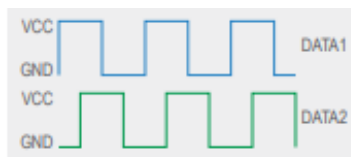
1. Connecter ROUGE (M+) à "+" et NOIR (M-) du boîtier de commande
2. Résolution avec deux capteurs effet Hall

Rapport de réduction	Résolution (pulsations/mm)
19:1	9.56
27:1	13.50
43:1	21.45
57:1	28.43

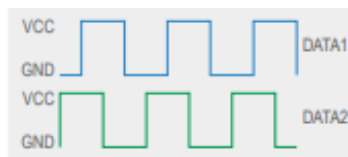
3. Plage d'entrée de tension : 3.5~20V

4. Tension de sortie des données = tension d'entrée de VCC

5. Signal de données Hall



Vérin ouvert



Vérin fermé

